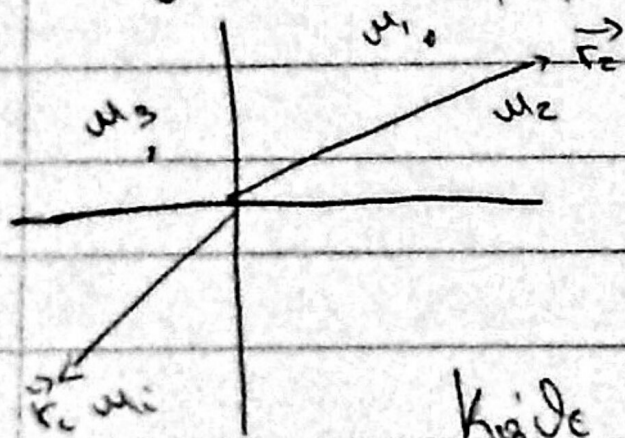


17/02/16

## Μάζες κατανοημένες στο επίπεδο



Κάθε μάζα χαρακτηρίζεται από το διάνυσμα θέσης:  $\vec{r}_i = x_i \hat{i} + y_i \hat{j}$   
 $\hat{i}, \hat{j}, \hat{k}$  μοναδιαία διανύσματα.

Η συνολική μάζα του συστήματος είναι:  $M = \sum m_i$

Κάθε μάζα  $m_i$  έχει μια ροπή τόσο ως προς τον άξονα  $x$ , όσο και ως προς τον άξονα  $y$ . Η ροπή ως

προς τον άξονα  $x$  είναι  $M_x = \sum m_i y_i$  και αντίστοιχα ως προς τον  $y$ :  $M_y = \sum m_i x_i$

Το κέντρο μάζας θα έχει συντεταγμένες σε ευθεία με τα οποία δεν υπάρχει ροπή είτε ως προς τον άξονα x, είτε ως προς τον άξονα y.  
δηλαδή,

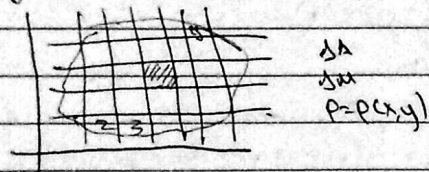
$$\bar{y} = \frac{M_x}{M} = \frac{\sum m_i y_i}{\sum m_i}, \quad \bar{x} = \frac{M_y}{M} = \frac{\sum m_i x_i}{\sum m_i}$$

### Παρατήρηση

Οι ευθείες  $y = \bar{y}$ ,  $x = \bar{x}$  αντιστοιχούν στις ευθείες στις οποίες ισορροπεί το σώμα.

Λεπτά και επίπεδα σώματα με συνεχή κατανομή μάζας

Θεωρούμε ένα λεπτό και επίπεδο σώμα οποιουδήποτε σχήματος, για παράδειγμα ένα δίσκο αλουμινίου. Γνωρίζουμε μόνο την κατανομή μάζας του υλικού. Ζητούμε το κέντρο μάζας του.



Η ροπή ως προς τον άξονα x μιας στοιχειώδους μάζας είναι  $M_{ix} = \frac{\rho(x_{ij}, y_{ij}) \Delta A_{ij} y_{ij}}{\Delta m_{ij}}$ , και ως προς τον άξονα y:  $M_{iy} = \frac{\rho(x_{ij}, y_{ij}) \Delta A_{ij} x_{ij}}{\Delta m_{ij}}$

$$\text{Άρα: } M_x = \lim_{c \rightarrow \infty} \sum_i \sum_j y_{ij} \rho(x_{ij}, y_{ij}) \Delta A_{ij}$$

$$M_y = \lim_{c \rightarrow \infty} \sum_i \sum_j x_{ij} \rho(x_{ij}, y_{ij}) \Delta A_{ij}$$

$$M_x = \iint_D \rho(x, y) y \, dA, \quad M_y = \iint_D \rho(x, y) x \, dA$$

$$\bar{x} = \frac{M_y}{M} = \frac{\iint_D \rho(x, y) x \, dA}{\iint_D \rho(x, y) \, dA}, \quad \bar{y} = \frac{M_x}{M} = \frac{\iint_D \rho(x, y) y \, dA}{\iint_D \rho(x, y) \, dA}$$

Στην ειδική περίπτωση που η πυκνότητα μάζας είναι σταθερή,

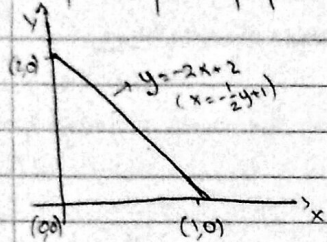
$\rho(x,y) = \rho \in \mathbb{R}$ , τότε:

$$\bar{x} = \frac{\iint_D x \, dA}{\iint_D dA}, \quad \bar{y} = \frac{\iint_D y \, dA}{\iint_D dA}$$

και το κέντρο μάζας καθίσταται κέντρο βάρων

### Παράδειγμα

Να βρεθεί το κέντρο μάζας δεξιάς, επίπεδου επιφάνειας, τριγωνικού σχήματος με κορυφές  $(0,0)$ ,  $(1,0)$ ,  $(0,2)$  και  $\rho(x,y) = 1+3x+y$



$$M = \iint_D \rho \, dA = \int_0^2 \int_0^{-y/2+1} (1+3x+y) \, dx \, dy$$

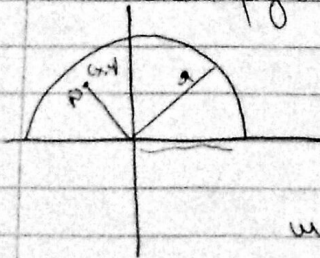
$$= \int_0^2 \int_0^{-y/2+1} (1+3x+y) \, dy \, dx = 8/3$$

$$M_x = \int_0^2 \int_0^{-y/2+1} (1+3x+y)y \, dx \, dy, \quad M_y = \int_0^2 \int_0^{-y/2+1} (1+3x+y)x \, dx \, dy$$

$$\bar{y} = \frac{M_x}{M} = \frac{11/3}{8/3} = 11/8, \quad \bar{x} = \frac{M_y}{M} = \frac{1}{8/3} = 3/8$$

### Παράδειγμα

Να βρεθεί το κέντρο μάζας ημικυκλικού επιφάνειας του οποίου η πυκνότητα μάζας είναι ανάλογη με την απόσταση από το κέντρο του



$$\rho(x,y) = \lambda \sqrt{x^2+y^2}$$

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j}, \quad |\vec{r}| = \sqrt{x^2+y^2}$$

$$M = \iint_D \rho(x,y) \, dA$$

Χρησιμοποιώ πολικούς συντεταγμένες:  $\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}, \quad J = r$

$$u = \int_0^{\pi} \int_0^a \lambda \sqrt{r^2 \cos^2 \theta + r^2 \sin^2 \theta} \cdot r dr d\theta = \int_0^{\pi} \int_0^a \lambda r^2 dr d\theta = \lambda \int_0^{\pi} d\theta \int_0^a r^2 dr = \frac{\lambda \pi a^3}{3}$$

(Σε καρτεσιανές θα ήταν  $u = \int_{-a}^a \int_0^{\sqrt{a^2-x^2}} \lambda \sqrt{x^2+y^2} dy dx$ )

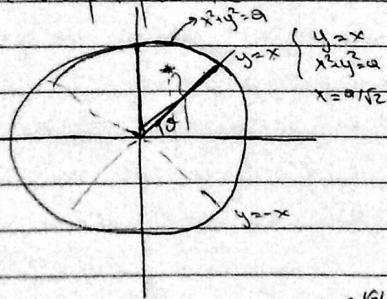
$$M_y = \iint_D \rho(x,y) x dA = \int_0^{\pi} \int_0^a \lambda r \cdot r \cos \theta \cdot r dr d\theta = \lambda \int_0^{\pi} \cos \theta d\theta \int_0^a r^3 dr = 0$$

$$M_x = \int_0^{\pi} \int_0^a \lambda r \cdot r \sin \theta \cdot r dr d\theta = \lambda \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta \int_0^a r^3 dr = \frac{\lambda a^4}{2}$$

$$\bar{x} = \frac{M_y}{u} = 0, \quad \bar{y} = \frac{M_x}{u} = \frac{3a}{2\pi}$$

### Παράδειγμα

Να βρεθεί το σημείο του πέντε να κρατήσω ένα κομμάτι μίνας για να μην μου πέσει



$$u = \iint_D \rho dA = \rho \iint_D dA = \rho \int_0^{\pi/4} \int_x^{a/\sqrt{2}} dy dx$$

Χρησιμοποιώ κυλινδρικές συντεταγμένες:

$$u = \int_{\pi/4}^{\pi/2} \int_0^a \rho r dr d\theta = \rho \int_{\pi/4}^{\pi/2} d\theta \int_0^a r dr = \frac{\rho \pi a^2}{8}$$

$$M_y = \int_{\pi/4}^{\pi/2} \int_0^a \rho r \cos \theta \cdot r dr d\theta = \rho \frac{2-\sqrt{2}}{6} a^3, \quad M_x = \int_{\pi/4}^{\pi/2} \int_0^a \rho r \sin \theta \cdot r dr d\theta = \frac{\rho \pi a^3}{6}$$

$$\bar{x} = \frac{M_y}{m} = \frac{4}{3\pi} (2 - \sqrt{2})a, \quad \bar{y} = \frac{M_x}{m} = \frac{4}{3\pi} \sqrt{2}a$$

$$\tan \theta = \frac{\bar{y}}{\bar{x}} \Rightarrow \theta = \arctan \frac{1}{2 - \sqrt{2}} = \arctan \frac{2 + \sqrt{2}}{2} = \arctan \frac{3 + \sqrt{2}}{2}$$

### Παρατηρήσεις

1) Για σχήματα με σταθερή πυκνότητα μάζας θα εξετασθεί η συμπεριφορά του σχήματος, αν υπάρχει

2) Σε κυκλικά, κυλινδρικά, σφαιρικά σχήματα θα χρησιμοποιώ αντίστοιχες αντιστοιχίες (δεν ξεχνώ των τακωβίων)

Αν στο παράδειγμα προόδου ένα κομμάτι στην πίεση αυτό θα έχει κέντρο  $(x_0, y_0)$  αν  $\rho(x, y) = \rho_0 + A e^{-\frac{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2}{\sigma^2}}$